






INFORMAȚII PERSONALE



 [REDACTED]
 [REDACTED]
 adrian.marosan@ulbsibiu.ro
 -
 Skype: marosan.adrian

Sexul MASCULIN | Data nașterii [REDACTED] | Naționalitatea ROMANA

LOCUL DE MUNCĂ VIZAT /
DOMENIUL OCUPAȚIONALNUMELE ȘI ADRESA
ANGAJATORULUI

SUSȚINERE TEZĂ DOCTORAT

Universitatea „Lucian Blaga” Sibiu, Facultatea de Inginerie,
Bulevardul Victoriei, 10, cod 550024, Sibiu
Tel: 0040-269-216062, fax: 0040-269-217887

EXPERIENȚA PROFESIONALĂ

01.03.2019-prezent

ASISTENT UNIVERSITAR

UNIVERSITATEA „LUCIAN BLAGA” DIN SIBIU, FACULTATEA DE INGINERIE ,DEPARTAMENTUL
DE MASINI SI ECHIPAMENT INDUSTRIALE

Bulevardul Victoriei 10, Sibiu 550024, www.ulbsibiu.ro
Emil Cioran, 4, 550025, SIBIU, ROMANIA
<http://inginerie.ulbsibiu.ro/>

PREGATIREA SI SUSTINEREA LABORATOARELOR PENTRU DISCIPLINELE:

- Electronica analogica si digitala
- Electrotehnica
- Actionarea robotilor industriali
- Sisteme de conducere in robotica
- Automatizari si automate programabile
- Monitorizarea si interfatarea sistemelor

Tipul sau sectorul de activitate: Invatamant Universitar

16.04.2015-01.03.2019

INGINER PROIECTANT MECANIC

NETENGINEERING RO .SRL, STR.CAPRIOARELOR NR.11 A ,SIBIU www.netengineering.eu

- Proiectarea mecanica a echipamentor industriale conform cerintelor clientului
- Aprovizionarea cu componente comerciale si prelucrate necesare echipamentelor
- Proiectarea schemelor pneumatice

- Asamblarea echipamentelor si supravegherea etapelor de asamblare
- Realizarea tablourilor electrice pentru echipamente
- Programare robot industrial colaborativ (Universal Robot UR10)
- Realizarea documentatiei necesare echipamentelor pentru a putea fi livrate catre client

Tipul sau sectorul de activitate: Realizarea echipamentelor pentru industria de automobile si vata Minerala.

14.01.2013-16.04.2015

INGINER MECANICSIMENS SIMEA PLANT S.E.I.T , STR.PIATA CIBIN, NR.5, SIBIU <https://www.siemens.com/ro>

- Proiectarea mecanica si dezvoltare echipamente interene
- Asigurarea service-ului si a mentenantei echipamentelor electronice,electro-mecanice si electro-pneumatice.
- Realizare scheme pneumatice
- Realizare programe pentru masina de frezat cu comanda numerica

Tipul sau sectorul de activitate: Fabricare de echipamente electrotehnice de joasa tensiune, precum: sigurante automate, diferentiale, relee si comutatoare, echipamente de comanda si control, pentru piata mondiala

30.07.2012-17.08.2012

PRACTICANT PROGRAM EUROPEAN T.R.I.P.O.D

KROMBERG&SCHUBERT CENTRUL DE CERCETARE SI DEZVOLTARE

STR.CALEA DUMBRAVII NR.95 SIBIU www.kromberg-schubert.com

- Proiectare Catia V5(Part, Assembly Design, Drawing, Electrical Assembly Design)
- Proiectare repere mecanice individuale
- Realizare asamble simple
- Proiectare cablaje auto

Tipul sau sectorul de activitate Proiectarea si dezvoltarea cablajelor electrice pentru industria de automobile

EDUCAȚIE ȘI FORMARE

2018-PREZENT

**STUDII DOCTORALE
INGINERIA SI MANAGEMENTUL SISTEMELOR TEHNOLOGICE**

PHD STUDIES

UNIVERSITATEA POLITEHNICA DIN BUCURESTI, Splaiul Independenței 313, București 060042

2013-2015

Diploma de master in Inginerie Industriala SISTEME CAD-CAE-CAM IN DEFORMAREA PLASTICA , seria M Nr.0107817MASTER STUDIES-
7CNC/EOF

UNIVERSITATEA "LUCIAN BLAGA" DIN SIBIU, FACULTATEA DE INGINERIE

- Masini,echipamente si strategii in sisteme integrate de productie
- Metode si tehnici de proiectare asistata
- Modelarea si simularea sistemelor
- Achizitia si procesarea datelor experimentale
- Analiza si sinteza asistata a sistemelor de actionare
- Comanda si programarea echipamentelor de deformare plastica

2009-2013

**Diploma de licenta in domeniul Mecatronica si
Robotica ,specializarea MECATRONICA, seria D Nr. 000234D**BACHELOR
STUDIES

UNIVERSITATEA POLITEHNICA DIN BUCURESTI, FACULTATEA DE INGINERIE MECANICA SI MECATRONICA , SCOLARIZARE UNIVERSITATEA "LUCIAN BLAGA" DIN SIBIU, FACULTATEA DE INGINERIE

- Programarea calculatoarelor si limbaje de programare
- Grafica asistata de calculator
- Electronica analogica si digitala

- Mecanica
- Rezistența materialelor
- Elemente constructive de mecatronica
- Monitorizarea și interfața sistemelor
- Senzori și sisteme senzoriale
- Sisteme de conducere în robotica
- Automatizări și automate programabile

2013-2015 **Diploma de Bacalaureat filiera TEORETICA, profil UMAN, specializarea FILOLOGIE, seria X Nr.0186310**

COLEGIUL TEHNIC "AUGUST TREBONIU LAURIAN" DIN AGNITA

COMPETENȚE PERSONALE

Limba(i) maternă(e) ROMANA

Alte limbi străine cunoscute

	INTELEGERE		VORBIRE		SCRIERE
	Ascultare	Citire	Participare la conversație	Discurs oral	Exprimare scrisă
LIMBA ENGLEZA	UTILIZATOR ELEMENTAR	UTILIZATOR ELEMENTAR	UTILIZATOR INDEPENDENT	UTILIZATOR INDEPENDENT	UTILIZATOR ELEMENTAR
CERTIFICATE NO2657 DATE 24.06.2014 EUCOM ROMANIA					
LIMBA FRANCEZA	UTILIZATOR ELEMENTAR	UTILIZATOR ELEMENTAR	UTILIZATOR ELEMENTAR	UTILIZATOR ELEMENTAR	UTILIZATOR ELEMENTAR

Niveluri: A1/2: Utilizator elementar - B1/2: Utilizator independent - C1/2: Utilizator experimentat
Cadrul european comun de referință pentru limbi străine

Competențe de comunicare ▪ Bune competențe de comunicare dobândite în urma discuțiilor referitoare la caietele de sarcini primite de la clienți pentru realizarea proiectelor.

Competențe dobândite la locul de muncă ▪ Aprofundare în proiectarea echipamentelor industriale
 ▪ Programarea roboților industriali colaborativi
 ▪ Utilizarea protocoalelor de comunicare industrială PROFIBUS, PROFINET, IO-LINK
 ▪ Aprofundare în proiectarea pneumatică

Competențe informatice ▪ O bună cunoaștere a instrumentelor Microsoft Office™
 ▪ Utilizare softuri pentru proiectare mecanică CAD (Solidworks, Catia V5)
 ▪ Utilizare softuri pentru proiectare pneumatică și simulare CAE (FluidSim Festo)
 ▪ Utilizare softuri pentru programarea PLC-uri (Simatic S7, Beckhoff)

Permis de conducere Starea Civilă ▪ Categoria B
 ▪ Casătorit

INFORMAȚII SUPLIMENTARE

Proiecte Proiect Licență: Studiu și proiectarea unui mini-centru de prelucrare prin frezare cu comandă numerică
 Proiect disertație: Studiul și proiectarea unui sistem de prehensiune pentru roboții mobili autonomi.
 Proiectarea și realizarea a 2 roboți mobili autonomi, trecând prin toate fazele construcției acestora, capabili să îndeplinească sarcinile propuse de concursul internațional Eurobot - Prehistobot 2014;
 Robomovies 2015; The Beach Bots 2016; Moon Village 2017.

- Certificari**
- 15-17 octombrie 2013 Penumatica aplicata PN1111 Festo Didactic
 - Certificat de competenta linvistica Nr.3545/15.04.2013 Universitatea Lucian Blaga din Sibiu Facultatea de Litere si Arte
 - CERTIFICATE NO2657 DATE 24.06.2014 EUCOM ROMANIA
 - 2009-2012 Modulul Psihopedagogic
 - Universitatea Lucian Blaga din Sibiu Facultatea de Drept, Departamentul pentru Pregătirea Personalului Didactic, Calea Dumbrăvii, Nr.34, Sibiu,
- Cursuri**
- Diploma de participare curs *pneumatica industrială* organizat de Festo Romania
Diplomă de participare la programul Online Marketing Academy by Google
- Seminarii**
- “Beneficiile noilor tehnologii – Machine Vision & Industrial ID”, organizat de Cognex Romania, Brasov ,mai 2018
“Electric Drives”, organizat de Festo Romania, Sibiu,13 aprilie 2017
“Optimizarea proceselor de productie si a activitatii de mentenanta”,organizat de Festo Romania, Sibiu 6 Februarie 2018
“Vision 2D/3D, IO-Link System Description”, organizat de IFM , Sibiu ,11 august 2017
- Lucrări publicate**
1. Marosan, I.A.; Constantin, G.; Biriș, C.; Girjob, C. A Model Locomotion System for Mobile Platforms Omnidirectional Serving the Industrial Environment. *Acta Universitatis Cibiniensis. Technical Series* **2020**, *72*, 23–30.
 2. Marosan, A.; Constantin, G.; Barsan, A.; Crenganis, M.; Girjob, C. Creating an Ethernet Communication between a Simatic S7-1200 PLC and Arduino Mega for an Omnidirectional Mobile Platform and Industrial Equipment.; IOP Publishing, 2020; Vol. 968, p. 012022.
 3. Maroșan, I.-A.; Constantin, G. Design of a Modular Locomotion System for Autonomous Mobile Robots.; EDP Sciences, 2021; Vol. 343, p. 08006.
 4. Marosan, A.; Constantin, G.; Chicea, A.L.; Crenganis, M.; Morariu, F. DESIGN OF MECHATRONIC MODULES THAT CAN FORM MULTIPLE CONFIGURATIONS OF MOBILE ROBOTS. *Proceedings in Manufacturing Systems* **2022**, *17*, 47–53.
 5. Maroșan, A.; Constantin, G. DESIGN OF THE MAIN UNIT FOR A MODULAR MOBILE ROBOT. *Proceedings in Manufacturing Systems* **2021**, *16*, 47–52.
 6. Crenganiș, M.; Breaz, R.E.; Racz, S.G.; Biriș, C.M.; Girjob, C.E.; Maroșan, A.I. Development of a Lightweight Multipurpose High Mobility Vehicle for Use in Confined Spaces.; IEEE, 2021; pp. 1–6.
 7. Racz, S.-G.; Crenganiș, M.; Breaz, R.-E.; Maroșan, A.; Bârsan, A.; Girjob, C.-E.; Biriș, C.-M.; Tera, M. Mobile Robots—AHP-Based Actuation Solution Selection and Comparison between Mecanum Wheel Drive and Differential Drive with Regard to Dynamic Loads. *Machines* **2022**, *10*, 886.
 8. Constantin, G.; Maroșan, I.-A.; Crenganiș, M.; Botez, C.; Girjob, C.-E.; Biriș, C.-M.; Chicea, A.-L.; Bârsan, A. Monitoring the Current Provided by a Hall Sensor Integrated in a Drive Wheel Module of a Mobile Robot. *Machines* **2023**, *11*, 385.
 9. Marosan, A.; Constantin, G. Pid Controller Based on a Gyroscope Sensor for an Omnidirectional Mobile Platform. *Proceedings in Manufacturing Systems* **2020**, *15*, 27–34.
 10. Marosan, I.A.; Constantin, G.; Chicea, A.; Bârsan, A. Study Regarding the Autonomous Mobile Platforms Used in Industry. *Acta Universitatis Cibiniensis. Technical Series* **2020**, *72*, 49–56.
 11. Maroșan, I.-A.; Constantin, G. Wireless Communication Based on Raspberry Pi and Codesys for Mobile Robots Using IoT Technology.; EDP Sciences, 2021; Vol. 343, p. 08008.

ANEXE Referințe: Referințele pot fi furnizate la cerere

copii ale diplomelor și certificatelor de calificare;